2. 建立站点　路径规划

3. 路径导航

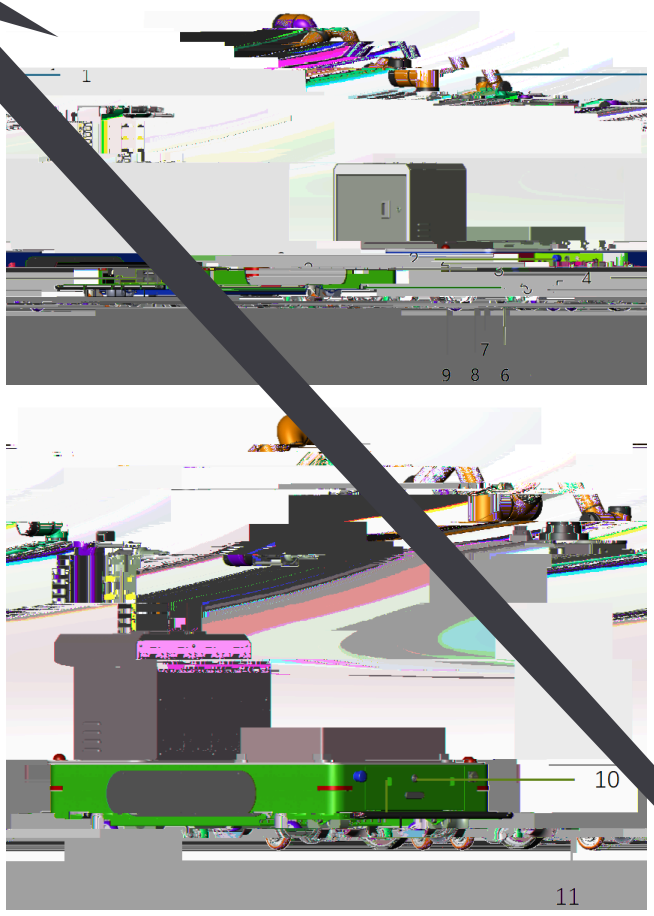
4. 自动进桩充电

5. 安全急 亭　安全减速

6.　供多种功能按键　部件

7.　供机械　硬件　软件接口供开发使用

2.2 按键及邡件介绍

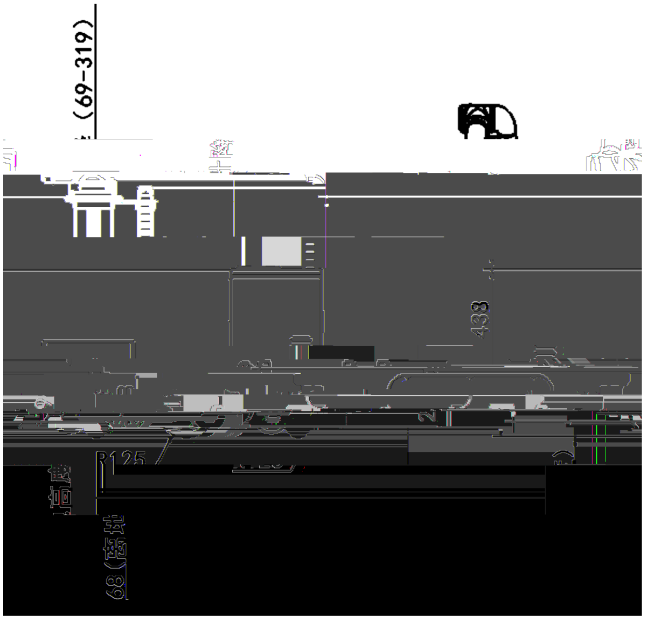


序号	按键及邡件	描述
1	遨博协作机器人	遨博六轴协作机械臂
2	急 亭按钮	按下后可实现机器人　紧急 亭止，如需　复至正常　式，需按照按钮上显示　方向旋转此按钮
3	氛围灯	用于显示机器人当前状　及电池电量
4	自动充电口	用于与自动充电器连接　接口

5	防撞　边	用于AGV碰撞防护
6	解闸开关	顺　针旋转解闸开关后，可　动推动AGV
7	开/关机按钮	按此按钮可开启或关闭AG
8	动充电口	用于与　动充电器连接　接口
9	门钥匙口	用于打　AGV仓门
10	电池仓钥匙口	用于　放或　住电池仓　扣
11	电池仓拉	用于电池　更

2.3 技术参数

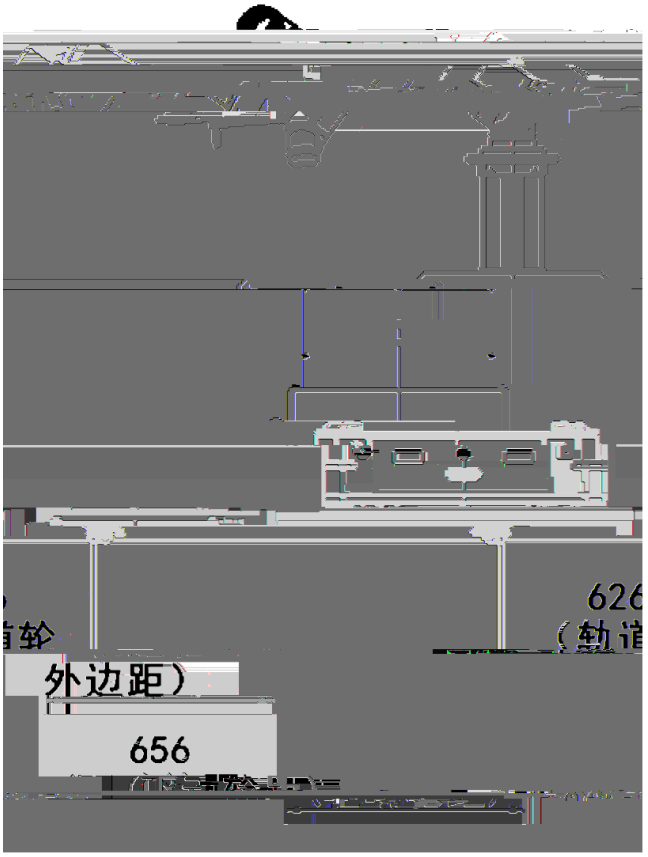
AGV 侧视图



AGV 俯视图



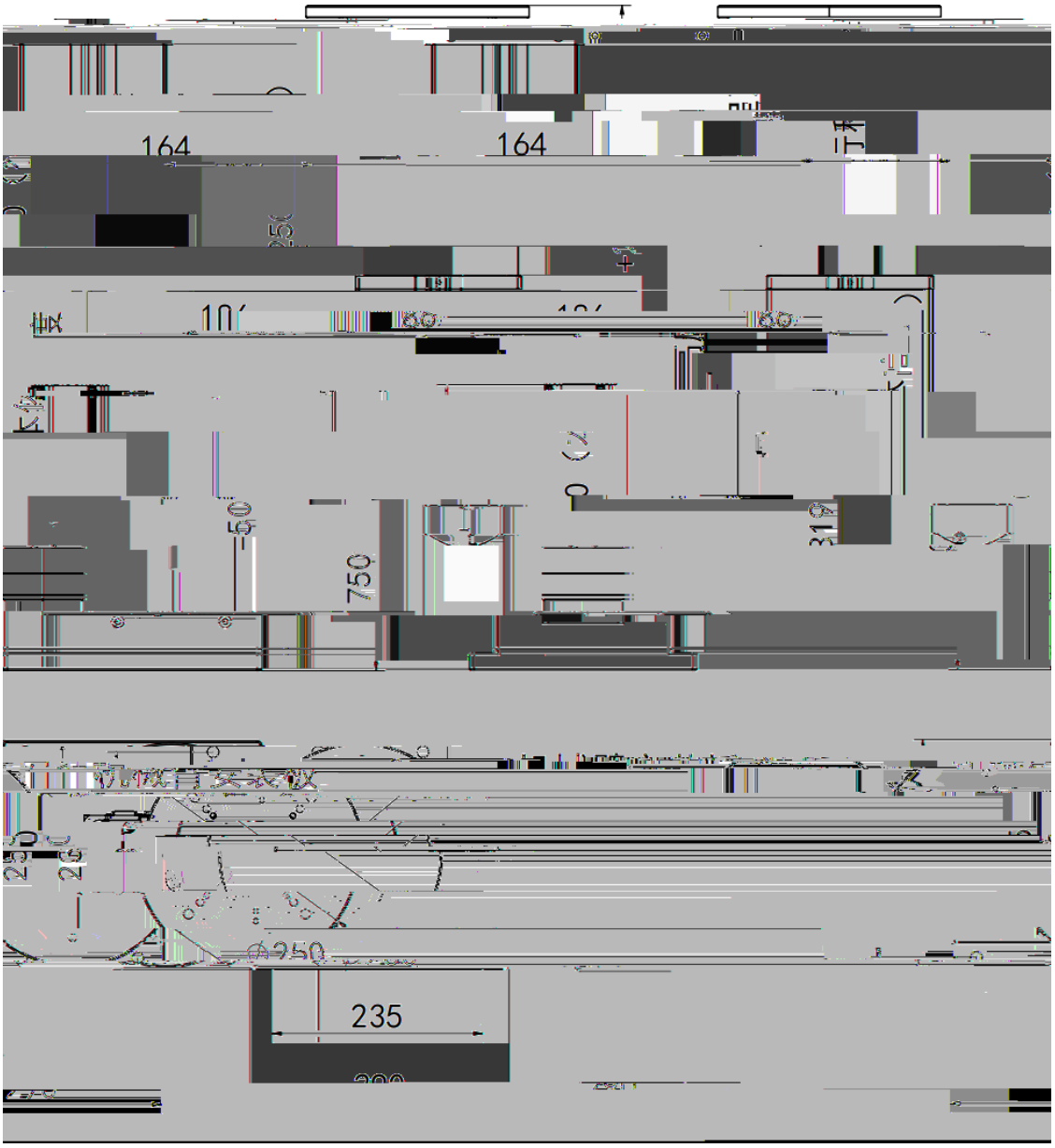
AGV 后视图



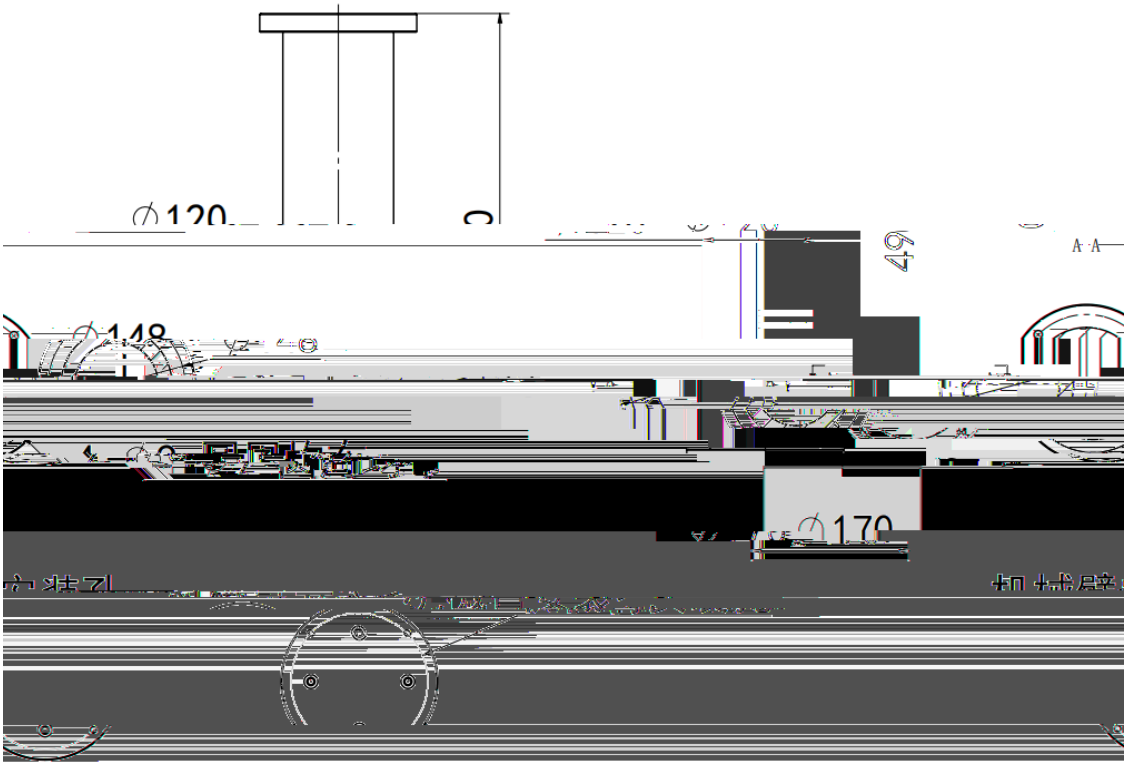
底盘结构示意图



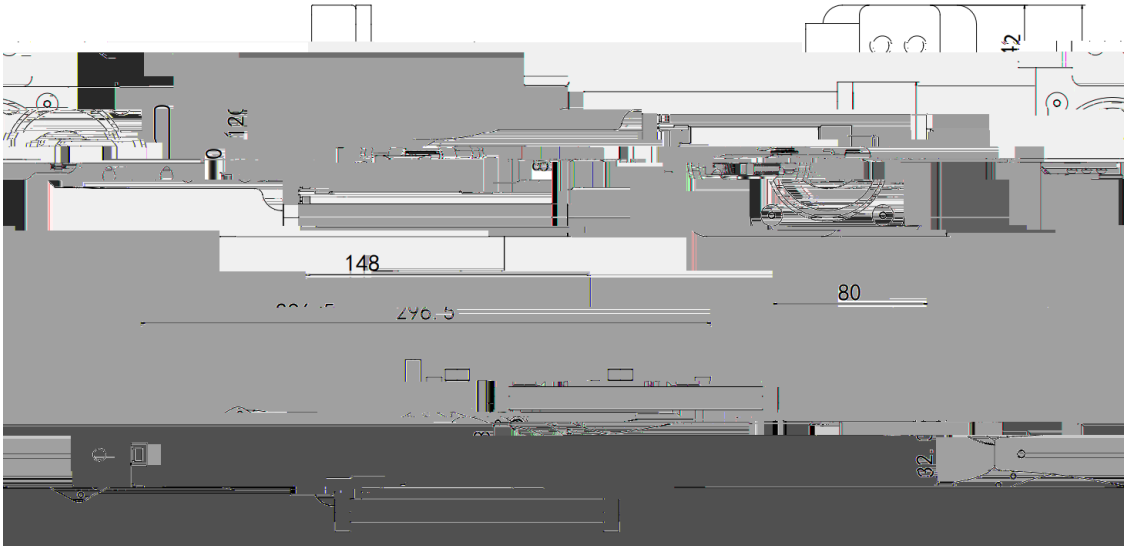
升降柱示意图



立柱示意图



气动剪刀示意图



电动剪刀示意图



2.4 参数说明

参数名称	参数说明
产品型号	FARM200
尺寸（ 宽高）	1478*770*298mm（不含二层和机械臂高度），公差±2mm
负 表面尺寸（ *宽）	606*556mm，公差±2mm
自重	280Kg（不含机械臂）
最大 重	200Kg（包含机械臂和 具重量）
驱动形势	双轮差速驱动
激光传感器数量	2个
运动参数	
最大速度	1.5m/s
工作速度	前进：1.0m/s（可 置），后退：1.0m/s（可 置）
转 半径	0mm

旋转半径	820mm
爬坡能力	小于15°
间隙	68mm
最大越障高度	50mm
缝最大距	小于35mm
站点定位 度	±10mm
平台	
电池容量	48V 80Ah
充电器供电参数	AC220V
航 间	≥8h
电池寿命	800次(DOD 100%),容量保持率80%
充电方式	动充电 动 电 自动充电
充电 间	（从15% 电到95%）
选 设备	
机械	

电池包	80AH 120AH
自动充电	